

### 第三节 控制系统的稳定性分析

稳定是系统正常工作的首要条件。本节对线性定常系统的稳定性进行讨论。

#### ▷▷ 一、系统稳定的充分与必要条件

一个处于某平衡状态的线性定常系统,若在扰动作用下偏离了原来的平衡状态,而当扰动消失后,系统仍能回到原来的平衡状态,则称该系统是稳定的,否则,系统为不稳定。稳定性是去除扰动作用后系统本身的一种恢复能力,所以是系统的一种固有特性,它只取决于系统的结构与参数,与外作用及初始条件无关。

设系统传递函数的一般表达式为

$$\Phi(s) = \frac{C(s)}{R(s)} = \frac{b_0 s^m + b_1 s^{m-1} + \cdots + b_{m-1} s + b_m}{a_0 s^n + a_1 s^{n-1} + \cdots + a_{n-1} s + a_n} \quad (n \geq m)$$

又设

$$R(s) = \frac{1}{s}$$

则有

$$\begin{aligned} C(s) &= \Phi(s)R(s) = \frac{b_0 s^m + b_1 s^{m-1} + \cdots + b_{m-1} s + b_m}{a_0 s^n + a_1 s^{n-1} + \cdots + a_{n-1} s + a_n} \cdot \frac{1}{s} \\ &= \frac{A_0}{s} + \frac{A_1}{s - s_1} + \cdots + \frac{A_n}{s - s_n} \end{aligned}$$

式中,  $s_i$  为特征方程的根。

对上式求拉普拉斯逆变换, 得系统的响应

$$c(t) = A_0 + A_1 e^{s_1 t} + \cdots + A_n e^{s_n t}$$

其中, 第一项为由输入引起的输出稳态分量, 其余各项均为系统输出的瞬态分量。显然, 处于平衡状态下的稳定系统, 其输出瞬态分量应该均为零。由上式可知, 要做到这一点, 必须满足  $\lim_{t \rightarrow \infty} e^{s_i t} \rightarrow 0$ 。所以, 系统稳定的充分与必要条件是: 系统所有特征根的实部小于零, 即其特征方程的根都在  $s$  左半平面。

## ▷▷ 二、劳斯稳定判据

求得特征方程的根, 再根据稳定的充分与必要条件, 就可判定系统的稳定性。但对于高阶系统, 求解方程的根比较困难, 而方程的根是由方程的系数确定的, 如果仅仅为了判断系统的稳定性, 可根据特征方程的各项系数来确定方程的根是否具有正实部, 这就是劳斯稳定判据的基本思想。劳斯稳定判据是根据闭环特征方程的各项系数, 按一定的规则排列成所谓劳斯表, 然后根据表中第一列系数正、负符号的变化情况来判别系统的稳定性。现叙述如下。

设系统的特征方程为

$$a_0 s^n + a_1 s^{n-1} + \cdots + a_{n-1} s + a_n = 0$$

根据特征方程的各项系数排列成下列劳斯表:

|           |          |          |          |          |
|-----------|----------|----------|----------|----------|
| $s^n$     | $a_0$    | $a_2$    | $a_4$    | $\cdots$ |
| $s^{n-1}$ | $a_1$    | $a_3$    | $a_5$    | $\cdots$ |
| $s^{n-2}$ | $b_{31}$ | $b_{32}$ | $b_{33}$ | $\cdots$ |
| $s^{n-3}$ | $b_{41}$ | $b_{42}$ | $b_{43}$ | $\cdots$ |
| $\vdots$  | $\vdots$ | $\vdots$ | $\vdots$ | $\vdots$ |
| $s^0$     | $b_{n1}$ |          |          |          |

可见, 表中前面两行由间隔取特征方程中系数形成, 从第三行开始, 各元素的计算按下述规律推算:

$$b_{31} = \frac{a_1 a_2 - a_0 a_3}{a_1}$$

$$b_{32} = \frac{a_1 a_4 - a_0 a_5}{a_1}$$

$$b_{41} = \frac{b_{31} a_3 - a_1 b_{32}}{b_{31}}$$

$$b_{42} = \frac{b_{31}a_5 - a_1b_{33}}{b_{31}}$$

$$\vdots$$

以此类推,可求出各元素  $b_{31}, \dots, b_{n1}$ 。

劳斯稳定判据:

若特征方程式的各项系数都大于零(必要条件),且劳斯表中第一列元素均为正值,则所有的特征根均位于  $s$  左半平面,相应的系统是稳定的;否则,系统为不稳定,且第一列元素符号改变的次数等于该特征方程的正实部根的个数。

**例 3-5** 已知系统的特征方程  $s^4 + 2s^3 + 3s^2 + 4s + 5 = 0$ , 试判断该系统的稳定性。

**解** 通过计算,列出劳斯表如下:

|       |    |   |   |  |
|-------|----|---|---|--|
| $s^4$ | 1  | 3 | 5 |  |
| $s^3$ | 2  | 4 |   |  |
| $s^2$ | 1  | 5 |   |  |
| $s^1$ | -6 |   |   |  |
| $s^0$ | 5  |   |   |  |

|  |                                                    |
|--|----------------------------------------------------|
|  | $b_{31} = \frac{2 \times 3 - 4}{2} = 1$            |
|  | $b_{32} = \frac{2 \times 5 - 0}{2} = 5$            |
|  | $b_{41} = \frac{1 \times 4 - 2 \times 5}{1} = -6$  |
|  | $b_{51} = \frac{-6 \times 5 - 1 \times 0}{-6} = 5$ |

由劳斯表可见,第一列元素的符号改变了两次,表示有两个正实部根,相应的系统为不稳定。

**例 3-6** 系统结构图如图 3-17 所示。为使系统稳定,试确定放大倍数  $K$  的取值范围。

**解** 首先求出系统的闭环传递函数为

$$\Phi(s) = \frac{C(s)}{R(s)} = \frac{K}{s(0.1s+1)(0.25s+1)+K}$$

系统的特征方程为

$$s^3 + 14s^2 + 40s + 40K = 0$$

列出劳斯表为

|       |                |       |
|-------|----------------|-------|
| $s^3$ | 1              | 40    |
| $s^2$ | 14             | $40K$ |
| $s^1$ | $(560-40K)/14$ |       |
| $s^0$ | $40K$          |       |

系统稳定的条件为

$$\begin{cases} 560-40K > 0 \\ 40K > 0 \end{cases} \quad \text{即} \quad \begin{cases} K < 14 \\ K > 0 \end{cases}$$

所以

$$0 < K < 14$$

即  $K$  必须小于 14 且大于 0,系统才稳定。

如果劳斯表中某行的第一个元素为零,而该行中其余各元素不等于零或没有其他元素,将使得劳斯表无法往下排列。此时,可用一个接近于零的很小的正数  $\varepsilon$  来代替零,完成劳斯表的

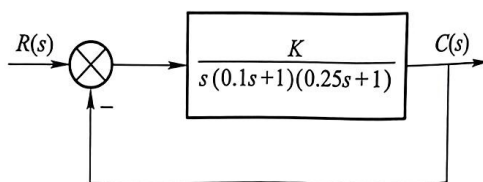


图 3-17 例 3-6 系统结构图

排列。

**例 3-7** 已知系统的特征方程  $s^3 + 2s^2 + s + 2 = 0$ , 试判断系统的稳定性。

**解** 列出劳斯表为

$$\begin{array}{ccc} s^3 & 1 & 1 \\ s^2 & 2 & 2 \\ s^1 & 0(\varepsilon) & \\ s^0 & 2 & \end{array}$$

第一列中元素符号相同, 表明没有正实部的根。但有一个零元素, 表示该方程中有一对纯虚根存在, 相应的系统不稳定。

对于这个简单的方程, 可通过因式分解来验证, 即

$$(s+2)(s^2+1)=0$$

据此求得  $s_1 = -2, s_{2,3} = \pm j$ 。这与用劳斯判据所得的结论是一致的。

**例 3-8** 设系统的特征方程为  $s^3 - 3s + 2 = 0$ , 试用劳斯判据确定该方程的根在  $s$  平面上的分布。

**解** 方程中  $s^2$  项的系数为 0,  $s$  项的系数为负值, 不符合系统稳定的必要条件, 由此可知, 该方程中至少有一个根在  $s$  右半平面, 相应的系统为不稳定。为了确定方程式的根在  $s$  平面上的具体分布, 现用劳斯判据进行判别。

列出劳斯表为

$$\begin{array}{ccc} s^3 & 1 & -3 \\ s^2 & 0(\varepsilon) & 2 \\ s^1 & (-3\varepsilon-2)/\varepsilon & \\ s^0 & 2 & \end{array}$$

可见, 表中第一列元素的符号变化了两次。由劳斯判据可知, 该方程有两个根在  $s$  右半平面。

上述结论也可用因式分解的方法来验证。把原方程改写为

$$s^3 - 3s + 2 = (s-1)^2(s+2) = 0$$

即  $s_{1,2} = 1, s_3 = -2$ , 从而验证了劳斯判据所得结论的正确性。

如果劳斯表中某一行的元素全为零, 表明相应方程中含有大小相等、符号相反的实根和 (或) 共轭根。可用全零行上面一行的元素为系数, 构成一辅助多项式, 该多项式对  $s$  求导后, 所得多项式的系数即可用来取代全零行。同时, 由辅助方程可以求得特征方程的根。

**例 3-9** 某控制系统的特征方程为  $s^6 + 2s^5 + 8s^4 + 12s^3 + 20s^2 + 16s + 16 = 0$ , 试判断系统的稳定性。

**解** 列出劳斯表为

$$\begin{array}{cccc} s^6 & 1 & 8 & 20 & 16 \\ s^5 & 2 & 12 & 16 & \\ s^4 & 2 & 12 & 16 & \\ s^3 & 0 & 0 & & \end{array}$$

由于  $s^3$  这一行的元素全为零, 使得劳斯表无法往下排列, 可由上一行的元素作为系数组成辅助

多项式

$$P(s) = 2s^4 + 12s^2 + 16$$

$P(s)$  对  $s$  求导, 得

$$\frac{dP(s)}{ds} = 8s^3 + 24s$$

用系数 8 和 24 代替全零行中的零元素, 并将劳斯表排完, 得

|       |     |    |    |    |
|-------|-----|----|----|----|
| $s^6$ | 1   | 8  | 20 | 16 |
| $s^5$ | 2   | 12 | 16 |    |
| $s^4$ | 2   | 12 | 16 |    |
| $s^3$ | 8   | 24 |    |    |
| $s^2$ | 6   | 16 |    |    |
| $s^1$ | 8/3 |    |    |    |
| $s^0$ | 16  |    |    |    |

由上表知, 第一列元素的符号没有变化, 表明该特征方程在  $s$  右半平面上没有特征根。但  $s^3$  这一行的元素全为零, 表明有大小相等、符号相反的共轭根。令  $P(s) = 0$ , 便构成了辅助方程, 解此方程可得两对根  $\pm j\sqrt{2}$  和  $\pm j2$ 。显然, 系统不稳定。

另外, 劳斯表中某行的元素同乘以某正数, 不影响对系统稳定性的判断。